

Università di Pisa

SISTEMI ELETTRONICI PER AUTOMAZIONE E ROBOTICA

SERGIO SAPONARA

Anno accademico

CdS INGEGNERIA ROBOTICA E

DELL'AUTOMAZIONE

2017/18

Codice **279**II 6

CFU

Ore Moduli Settore/i Tipo Docente/i **LEZIONI** SERGIO SAPONARA ING-INF/01 60

SISTEMI ELETTRONICI PER AUTOMAZIONE E

ROBOTICA

Obiettivi di apprendimento

Conoscenze

Lo studente che segue il corso e supera l'esame acquisirà l'abilità di analizzare e progettare sistemi elettronici per automazione industriale (industria 4.0) e robotica, in particolare sistemi meccatronici e azionamenti switching di potenza per attuazione elettrica, circuiti e sistemi per interfaccia di sensori ed elaborazione del segnale in dominio analogico e digitale e misto, networking in sistemi elettronici distribuiti di controllo. Verranno presentati esempi applicativi in ambito automotive, robotica, industria 4.0, meccatronica, energia.

Modalità di verifica delle conoscenze

Prova orale durante la quale verranno svolti vari esercizi di dimensionamento di circuiti e sistemi elettronici in forma scritta

Capacità

Lo studente acquisirà la capacità di risolvere esercizi di dimensionamento di circuiti e sistemi elettronici per industria 4.0, automazione, veicoli e robotica

Modalità di verifica delle capacità

Durante l'esame verranno svolti vari esercizi di dimensionamento di circuiti e sistemi elettronici in forma scritta per verificare le capacità acquisite dallo studente

Comportamenti

Lo studente, grazie anche a seminari di personale di industria (manager o tecnici), tenuti alla fine del corso acquisirà anche una visione dei bisogni delle imprese nel settore dei sistemi elettronici per automazione, industry 4.0 e robotica

Modalità di verifica dei comportamenti

Tramite domande durante l'esame orale

Prerequisiti (conoscenze iniziali)

Conoscenze di base di teoria dei circuiti e fondamenti di ICT acquisite nel corso della laurea triennale

Indicazioni metodologiche

Il corso è tenuto tramite lezioni frontali.

E' fortemente consigliato di seguire le lezioni.

Il materiale didattico è scaricabile da remoto dal sito https://vlsi.iet.unipi.it/~saponara/Sistemi_Elettronici_Automazione_Robotica/ Modalità di apprendimento:

- -lezioni del docente
- -ricevimenti
- studio a casa sul materiale fornito dal docente
- partecipazione in discussioni di gruppo
- risoluzione da soli o in gruppo di problemi pratici e di esempi di dimensionamento



Sistema centralizzato di iscrizione agli esami

Programma

Università di Pisa

Programma (contenuti dell'insegnamento)

Archietture Hardware-Software di sistemi elettronici di controllo Sistemi elettronici per interfacciamento di sensori e attuatori (circuiti analogici e digitali) Sistemi elettronici embedded per ECU e soluzioni Single-chip Elettronica di potenza e convertitori switching (DC-DC, inverter) Reti per comunicazioni a bordo di veicoli (Controller Area Network) Analisi di sistemi elettronici di controllo innovativi e applicazioni veicolari e a industria 4.0

Bibliografia e materiale didattico

Il materiale didattico è scaricabile da remoto dal sito https://vlsi.iet.unipi.it/~saponara/Sistemi_Elettronici_Automazione_Robotica/

Indicazioni per non frequentanti

Il docente è disponibile a dare loro supporto anche con modalità remote (telefono o email o call conference skype). Il materiale didattico è scaricabile da remoto dal sito https://vlsi.iet.unipi.it/~saponara/Sistemi_Elettronici_Automazione_Robotica/

Modalità d'esame

Prova orale durante la quale verranno svolti vari esercizi di dimensionamento di circuiti e sistemi elettronici in forma scritta

Note

nessuna in particolare

Ultimo aggiornamento 05/07/2017 15:08